

# 拖拉机虚拟仿真 教学软件

拖拉机虚拟仿真教学软件主要提供拖拉机理论学习和实践的平台，系统采用 C/S 架构（一个教师端操作，多个学生端），教师可发起理论考试或操作考核，控制考试时间和收集各学员考试结果。

软件拆装维修内容主要包含变速箱模块、分动器模块、后桥模块、离合器模块、前桥模块、提升器模块、制动装置模块、最终传动模块和整机模块，在虚拟的环境下，能够生动地获得拖拉机维修训练系统拆装维修的相关知识，用户能够在教学软件上进行虚拟仿真教学的学习、实际动手的操作、教学资源的浏览以及理论和实训考试。



## 软件五大功能模块

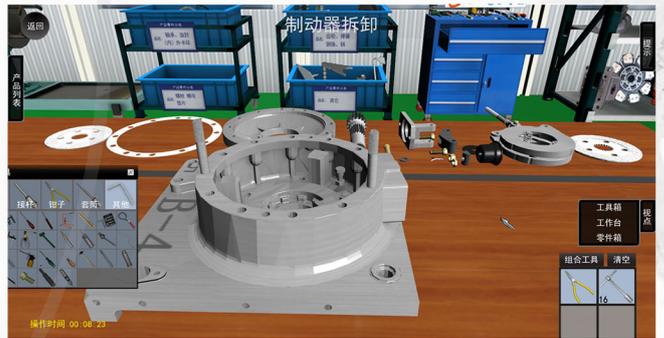
### 1 仿真教学模块

通过在虚拟三维场景中对正确拆卸和安装操作步骤的演示，直观地学习各机械模块拆卸与装配操作，掌握步骤要领。视点可360°自由切换，支持单步操作/连续操作教学模式，教学演示速率可调节。



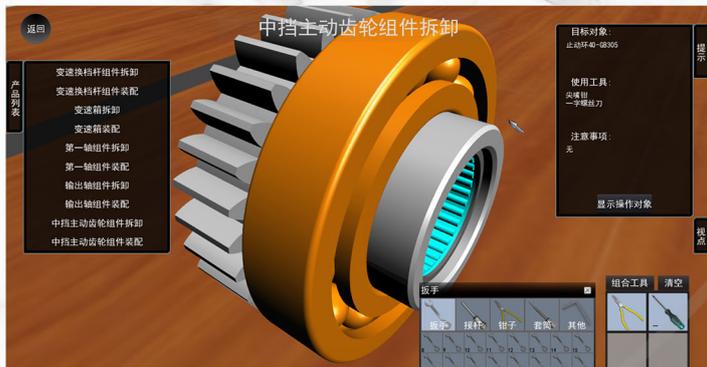
### 2 实训操作模块

用户自主的拆装维修练习，在仿真教学模式的基础上加强用户对拖拉机各模块拆装维修操作的认识。界面会给予步骤提示，包括操作对象与使用工具，可自由选择 / 组合工具。系统可提示错误操作，控制拆装过程。



### 3 实训考试模块

与模拟仿真实训类似的考试环境，考核操作可记录，内容可复现，支持 50 人在线考核。



### 4 理论考试模块

考试自动评分、成绩自动发送至教师机，使考核实现量化评估。支持选择、判断题的考核形式。支持题库随机抽取，题库内容可根据教学进度实时更新。



### 5 教学资源模块

教学课件实时更新，随时调取学习。学员可自主查阅当前教学资料，教师可更新课件资料。

